

DAFTAR PUSTAKA

- Hermawan, A. and Muliady, M. (2019) ‘Realisasi dan Tuning Pengontrolan PID Drone Fixed Wing untuk Pemetaan Udara’, *Jurnal Teknik Elektro dan Komputer TRIAC*, 6(2). doi: 10.21107/triac.v6i2.5846.
- Khotimah, E. A. P. K. *et al.* (2021) ‘Perancangan Sistem Pengendali Self Balancing Pada Propeller Dual- Motor Berbasis FLC-PID’, *Teknik Elektro*, 10(02), pp. 359–367.
- Lamatenggo, M., Wiranto, I. and Ridwan, W. (2020) ‘Perancangan Balancing Robot Beroda Dua Dengan Metode Pengendali PID Berbasis Arduino Nano’, *Jambura Journal of Electrical and Electronics Engineering*, 2(2), pp. 39–43. doi: 10.37905/jjeee.v2i2.6906.
- Lufiga, D. E. (2012) ‘Desain Quadcopter Dengan Kestabilan Terbang Optimal’, pp. 1–3.
- Makasudede, Y. (1953) ‘Bab 2 tinjauan pustaka’, pp. 8–45.
- MURAKAMI, Y. (2011) ‘PID Controller’, *The Review of Laser Engineering*, 39(9), pp. 717–722. doi: 10.2184/lsj.39.717.
- Nizar, T. N. *et al.* (2021) ‘Implementasi dan Uji Kinerja Kontrol PID untuk kestabilan Pesawat Tanpa Awak Tailsitter pada Keadaan Mengambang’, *Komputika : Jurnal Sistem Komputer*, 10(1), pp. 53–59. doi: 10.34010/komputika.v10i1.3808.
- Prianto, A. *et al.* (2021) ‘Rancang Bangun Sistem Kendali Attitude Hold Satu Derajat Kebebasan Berbasis Metode Pid Untuk Penggerak Dua Rotor.’, *Jurnal Komputer, Informasi Teknologi, dan Elektro*, 6(1), pp. 32–37. doi: 10.24815/kitektra.v6i1.21931.
- S, T. E. *et al.* (2023) ‘BERBASIS KONTROL PID’, (1), pp. 42–51.
- Sudewo (2012) ‘Disain dan implementasi kontrol PID model reference adaptive control untuk automatic safe landing pada pesawat UAV quadcopter’, *Jurnal Teknik ITS*, 1(1), pp. A78–A83.
- Taufandy, A. (2022) ‘Rancang Bangun Twincopter Dengan Sistem Vertical Take-

- Off and Landing (Vtol) Dengan Vektor Satu Sumbu Untuk Efisiensi Energi ...’, *Science Electro*, pp. 1–8. Available at:
<http://jim.unisma.ac.id/index.php/jte/article/view/15046> A<http://jim.unisma.ac.id/index.php/jte/article/download/15046/11243>.
- Tuuk, C. P. R. *et al.* (2018) ‘Implementasi Pengendali PID Untuk Kestabilan Posisi Terbang Wahana Tanpa Awak’, *Jurnal Teknik Elektro dan Komputer*, 7(1), pp. 53–62.

