

DAFTAR PUSTAKA

- Banna, M. H. Al. (2017). *Pengembangan Antenna Tracker Berbasis Global Positioning System (GPS) Untuk Komunikasi Pesawat Tanpa Awak*. 74.
- Eprillia, R., & Fadlilah, U. (2021). *Prototype Antena Tracking Telemetri Frekuensi 433 Mhz Berbasis Koordinat GPS (Global Positioning System)*. 21(01), 35–41.
- Ganes Sulistyaning Utami, (2021). (2021). *Desain Simulator Kontrol Posisi Antena Penjejak Satelit Sudut Azimuth Dengan Mengintegrasikan Software Labview Dan Solidworks*. 4–5.
- Hidayat, R. (2016). *(Unmanned Aerial Vehicle) Dengan GPS (Global Positioning)*. 5(2).
- Jun, S. Y., Shastri, A., Sanz-Izquierdo, B., Bird, D., & Mcclelland, A. (2019). Investigation Of Antennas Integrated Into Disposable Unmanned Aerial Vehicles. *Ieee Transactions On Vehicular Technology*, 68(1), 604–612. <https://doi.org/10.1109/Tvt.2018.2882791>
- Mahendra Budi Nugraha, (2020). (2015). *Penerapan Sistem Kendali Pid Pada Antena Pendeteksi Koordinat Posisi Uav 1*. 5(2), 187–198.
- Miawarni, H., Setyawan, D. E., & Setijadi, E. (2018). *Rancang Bangun Tracking Antenna System Dengan Manual Tracking Untuk Set Top Box Dvb-T2*. 1–8.
- Prabowo Bidang Avionik, Y., & Teknologi Penerbangan, P. (2015). Rancang Bangun Tracking Antenna Berbasis Data Posisi GPS(Global Positioning System) Menggunakan Pololu Maestro Servo Controller. *Bunga Rampai Hasil Litbangyasa*, 140–147.
- Pratama, O. N., Setiawan, E., & Fitriyah, H. (2021). *Kendali Antena Uav Menggunakan Kontrol Pid Untuk Mendapatkan Gain Maksimum*. 5(2), 710–716.
- Riyandi, A., & Prakoso, T. (2018). *Aplikasi Logika Fuzzy Sebagai Auto Tuning Parameter Kontroller Pid Pada Pengendalian Antena Tracker Berbasis GPS*.
- Setiawan, A., Rinaldi, R., & Hariyanto, D. (2020). *Perancangan Sistem Kontrol Pesawat Model Tanpa Awak (Unmanned Aerial Vehicle) Berbasis Arduino (Design Control System On Unmanned Aerial Vehicle Aircraft Based Arduino) Perancangan Sistem Kontrol Pesawat Model Tanpa Awak (Unmanned Aerial Vehicle) Be*. July.
- Stojcsics, D., & Somlyai, L. (2010). *Improvement Methods Of Short Range And Low Bandwidth Communication For Small Range Uavs*. 93–97.
- Studi, P., Teknik, S., Teknik, F., Surabaya, U. N., Elektro, T., Teknik, F., & Surabaya, U. (2017). *Rancang Bangun Sistem Pengendalian Posisi Azimut Antenna Tracker Berbasis Global Positioning System (GPS) Dengan Kendali Pid Mauli Agusti Ratih Astarti Puput Wanarti Rusimamto Abstrak*.
- Suroso, S. H., & Rusimamto, P. W. (2018). Pengendalian Posisi Azimut Antena Tracker Berbasis *Global Positioning System (GPS) Dengan Kendali Pd Fuzzy*. *Jurnal Teknik Elektro*, 7, 191–200. <https://jurnalmahasiswa.unesa.ac.id/index.php/jurnal-teknik-elektro/article/download/24454/22376>
- Unidirectional, A., & Dengan, F. (N.D.). *Rancang Bangun Sistem*. 1, 124–129.