

## DAFTAR PUSTAKA

- Af'idah, D. I., Rochim, A. F. and Widiyanto, E. D. (2014) 'Perancangan Jaringan Sensor Nirkabel (JSN) untuk Memantau Suhu dan Kelembaban Menggunakan nRF24L01+', *Jurnal Teknologi dan Sistem Komputer*, 2(4), p. 267. doi: 10.14710/jtsiskom.2.4.2014.267-276.
- Anshori, M. S., Akbar, S. R. and Maulana, R. (2018) 'Implementasi Sistem Sensor Dan Aktuator Real Time Pada Tanaman Jamur', *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer e-ISSN*, 2548(2), p. 964X.
- Asnada, R. T. (2020) 'Pengaruh Inertial Measurement Unit ( IMU ) MPU- 6050 3-Axis Gyro dan 3-Axis Accelerometer pada Sistem Penstabil Kamera ( Gimbal ) Untuk Aplikasi Videografi', 11(1), pp. 48–55.
- Brillianta Akbar, N. (2017) 'Perancangan mesin pencetak jalur pcb menggunakan sinar uv berbasis arduino uno'.
- Charisma, A., Prahargyan, E. and Iskandar, H. R. (2018) 'Implementasi Prototype Sistem Monitoring Suhu dan Pengiriman Data untuk Muatan Roket Berbasis Web', pp. 1–10.
- Deswara, H. and Djamari, F. X. (2015) 'ANALISA PERFORMA PROPULSI ROKET SOLID PROPELLANT UNTUK PELUNCUR PESAWAT UAV ( UNMANNED AERIAL VEHICLE )', 5(3).
- Gumelar, A. W., Syauqy, D. and Akbar, S. R. (2018) 'Implementasi Metode Simple Maze Wall Follower Dengan Menggunakan Free RTOS Pada Robot Maze', *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer (J-PTIIK) Universitas Brawijaya*, 2(11).
- Karvinen, K. and Karvinen, T. (2015) *Make : Getting Started with Sensors Make : 1st edn. america.*
- Kurniawan, A. H. and Rivai, M. (2018) *Sistem Stabilisasi Nampan Menggunakan IMU Sensor Dan Arduino Nano*, *Jurnal Teknik ITS*. doi: 10.12962/j23373539.v7i2.31043.
- Mudarris, M. and Zain, S. G. (2020) 'Implementasi Sensor Inertial Measurement Unit (IMU) untuk Monitoring Perilaku Roket', *Avitec*, 2(1), pp. 55–64. doi: 10.28989/avitec.v2i1.610.
- Mutasar, C. N. (2021) 'Optimasi Basis Data Terdistribusi Dengan Algoritma', 06(02), pp. 141–151.
- Panduan, B. (2021) 'Buku Panduan KOMURINDO-KOMBAT', pp. 1–62.

Pranata, I. and Nuryadi, S. (2019) ‘Rancang Bangun Mesin Cetak Pcb Berbasis Arduino Menggunakan Metode Cnc’, *Skripsi*, pp. 1–13.

Propelan, P. B. (2005) ‘Rancang bangun roket lapan dan kinerjanya’, p. 6.

Saputro, H. D. *et al.* (2018) ‘Implementasi Real Time pada Pergerakan Robot Quadruped menggunakan Multisensor dan RTOS’, *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer (J-PTIIK) Universitas Brawijaya*, 2(12), pp. 6868–6875. Available at: <http://j-ptiik.ub.ac.id/index.php/j-ptiik/article/view/3780/1492>.

Sokop, S. J. *et al.* (2016) ‘Trainer Periferal Antarmuka Berbasis Mikrokontroler Arduino Uno’, 5(3).

Sugianto, E. N., Kurniawan, W. and Syauqy, D. (2019) ‘Implementasi Sistem Operasi Real-Time pada Arduino Nano dengan media Komunikasi NRF24L01 Untuk Pengukuran Suhu, Kelembaban, dan Intensitas Cahaya’, *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*, 3(4), pp. 3589–3596. Available at: <http://j-ptiik.ub.ac.id>.

Suparlin, A. L., Akbar, S. R. and Syauqy, D. (2018) ‘Implementasi System Real Time untuk Monitoring Pencahayaan Suhu dan Kelembaban pada Tanaman Stroberi’, *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer (J-PTIIK) Universitas Brawijaya*, 2(9), pp. 3278–3286.

Suryanti, D. I. (2017) ‘Inertial Measurement Unit (Imu) Pda Sistem Pengendali Satelit’, *Faktualita*, 12(2), pp. 7–9.

Wisnu Jatmiko, P. M. (2015) ‘Real Time Operating System’, *Teori dan Aplikasi Real Time Operating System*.