

## DAFTAR PUSTAKA

- Adriansyah, A. (2014) 'Perancangan Robot Localization Menggunakan Metode Dead Reckoning', pp. 25–30.
- Cooney, J. A., Xu. W.L., and Bright, G. (2015) 'Visual Dead-reckoning for Motion Control of a Mecanum-wheeled Mobile Robot', *Mechatronics*, Vol. 14, pp. 623-637.
- Didik, D. W., Arief, D. Z. and Hendriawan, A. (2015) 'Sistem Navigasi Mobile Robot Omni directional Menggunakan Multi Sensor Optical Mouse untuk meningkatkan informasi', *Jurnal Elektro PENS, Teknik Elektronika*, Vol.2.
- Gunoto, P. (2015) 'Pencarian Rute Terpendek Arena Kontes Robot Pemadam Api Indonesia (Krpai) Menggunakan Algoritma Hill Climbing', pp. 1–8.
- Hasyim, Y. and Putri, A. R. (2017) 'Implementasi Sistem Navigasi Robot Wall Following Dengan Metode Fuzzy Logic Untuk Robot Pemadam Api Divisi Berkaki ONIX IIPADA KRPAI Tahun 2017', *Jipi*, 2(1), pp. 26–31.
- Kurniawan, R. B., Setiawan, I. and Setiyono, B. (2012) 'Perancangan Robot Omnidirectional Menuju Target Berbasis Prinsip Dead Reckoning Empat Tetikus Optik', pp. 1–8.
- O. Mezentsev dan G. Lachapelle (2005) 'Pedestrian Dead Reckoning A Solution to Navigation in GPS Signal Degraded Areas?', dalam *Geomatica, Tampera, Geomatica*, p. 59.
- Setiawan, I., Setiyono, B. and Kawuri, L. D. (2012) 'Sistem Navigasi untuk Individu Pejalan Kaki Berbasis Prinsip Dead Reckoning', 14(2), pp. 42–47.
- Setiawan, O., Syauqy, D. and Kurniawan, W. (2018) 'Implementasi Teknik Enkoding Digital Pembacaan Sensor Ultrasonik Untuk Memetakan Keputusan Aksi Robot Quadrupe', 2(12).
- Wisnurahutama, S., Setiawan, I. and Setiyono, B. (2010) 'Analisis Metode Pendeteksian Langkah Kaki pada Pedestrian Dead Reckoning', 12(3), pp. 120–125.